

### I. Statique des fluides

- Force de pression :  $d\vec{F} = P(M) dS \vec{n}$   
 $d\vec{F}_p = -\overrightarrow{\text{grad}} P d\tau$
- Relation fondamentale de la statique :  $\overrightarrow{\text{grad}} P = \vec{f}_v$
- Cas particulier fréquent :  $\overrightarrow{\text{grad}} P = \rho \vec{g} \Rightarrow P(z) = P_0 - \rho g z$  (axe vers le haut)

### II. Généralités sur la cinématique des fluides

- $\frac{d\vec{v}}{dt} = \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + (\vec{v} \cdot \overrightarrow{\text{grad}}) \vec{v} = \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + \overrightarrow{\text{grad}} \frac{v^2}{2} + \text{rot} \vec{v} \wedge \vec{v}$
- $\vec{\Omega} = \frac{1}{2} \text{rot} \vec{v}$
- $\vec{j}(M) = \rho(M) \vec{v}(M)$
- Débit massique :  $D_m = \frac{dm}{dt} = \iint_S \vec{j} \cdot d\vec{S}$
- Débit volumique :  $D_v = \frac{dV}{dt} = \iint_S \vec{v} \cdot d\vec{S}$
- Pour les fluides incompressibles :  $D_m = \rho D_v$
- Conservation de la masse :  $\text{div} \vec{j} + \frac{\partial \rho}{\partial t} = 0$

### III. Écoulements

- Écoulement incompressible
  - $\frac{d\rho}{dt} = 0$
  - $\text{div} \vec{v} = 0$
  - Conservation du débit volumique :  $D_v = SV = S_1 V_1 + S_2 V_2$  (loi des nœuds)
- Écoulement irrotationnel
  - $\vec{\Omega} = \vec{0}$
  - $\vec{v} = -\overrightarrow{\text{grad}} \varphi$
  - Si de plus  $\text{div} \vec{v} = 0$  alors  $\Delta \varphi = 0$  (équation de LAPLACE)
- Écoulement rotationnel
  - $\vec{\Omega} \neq \vec{0}$
  - $\mathcal{C} = \oint \vec{v} \cdot d\vec{l} = 2 \iint \vec{\Omega} \cdot d\vec{S} \neq 0$
  - Cas particulier :  $\vec{v} = \frac{U}{r} \vec{u}_\theta$   
 $\text{rot} \vec{v} = \vec{0}$  si  $r = 0$  ;  $\text{rot} \vec{v} \neq \vec{0}$  en  $r \neq 0$ .  
 Un tube de tourbillon de très petite taille est appelé *vortex*.

#### IV. Dynamique des fluides

- Équation d'EULER :  $\rho \frac{d\vec{v}}{dt} = \rho \vec{g} - \overrightarrow{\text{grad}} P + \vec{f}_a$
- Théorème de BERNOULLI
  - ⊕  $\left\{ \begin{array}{l} \text{Fluide parfait} \\ \vec{f}_a = \vec{0} \\ \text{Écoulement permanent } \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} = \vec{0} \\ \text{Écoulement incompressible } \rho = \text{cte} \end{array} \right. \quad \textcircled{c} \frac{v^2}{2} + gz + \frac{p}{\rho} = K(L)$
  - ⊕  $\left\{ \begin{array}{l} \text{Fluide parfait} \\ \vec{f}_a = \vec{0} \\ \text{Écoulement permanent } \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} = \vec{0} \\ \text{Écoulement incompressible } \rho = \text{cte} \\ \text{Écoulement irrotationnel } \vec{\Omega} = \vec{0} \end{array} \right. \quad \textcircled{c} \frac{v^2}{2} + gz + \frac{p}{\rho} = K$
- Théorème d'EULER :  $\frac{d\vec{p}}{dt} = D_m(\vec{v}_2 - \vec{v}_1)$  (sortie - entrée)

#### V. Notions sur les fluides réels

- Traînée d'une sphère dans un fluide :
  - $\vec{F} = -6\pi\eta r \vec{v}$  pour une « vitesse faible »
  - $\vec{F} = -\frac{1}{2}\rho\pi r^2 v \vec{v}$  pour une « vitesse élevée »
- $\nu = \frac{\eta}{\rho}$
- Nombre de REYNOLDS :  $Re = \frac{\rho L v}{\eta} = \frac{L v}{\nu}$
- Expression générale de la traînée :  $F = C_x \frac{\rho v^2}{2} S$
- Écoulement laminaire :  $Re < 1$  et  $C_x = \frac{k}{Re}$   
Alors  $F = \frac{k}{2} \eta L v$
- Écoulement turbulent :  $Re > 1000$  et  $C_x = 1$  (pour une sphère)  
Alors  $F = \frac{\rho v^2}{2} \cdot S$
- Expression surfacique de la force de viscosité :  $d\vec{F}_{1 \rightarrow 2} = \eta \frac{\partial v_x}{\partial t} dS \vec{u}_x$
- Expression volumique de la force de viscosité :  $\vec{f}_v = \eta \Delta \vec{v}$
- Équation de NAVIER-STOKES :  $\rho \left( \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + (\vec{v} \cdot \overrightarrow{\text{grad}}) \vec{v} \right) = \rho \vec{g} - \overrightarrow{\text{grad}} P + \eta \Delta \vec{v}$
- Couche limite :  $\delta = \frac{L}{\sqrt{Re}}$