

I. Statique des fluides

- Force de pression : $d\vec{F} = P(M) dS \vec{n}$
 $d\vec{F}_p = -\overrightarrow{\text{grad}} P d\tau$
- Relation fondamentale de la statique : $\overrightarrow{\text{grad}} P = \vec{f}_v$
- Cas particulier fréquent : $\overrightarrow{\text{grad}} P = \rho \vec{g} \Rightarrow P(z) = P_0 - \rho g z$ (axe vers le haut)

II. Généralités sur la cinématique des fluides

- $\frac{d\vec{v}}{dt} = \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + (\vec{v} \cdot \overrightarrow{\text{grad}}) \vec{v} = \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + \overrightarrow{\text{grad}} \frac{v^2}{2} + \text{rot} \vec{v} \wedge \vec{v}$
- $\vec{\Omega} = \frac{1}{2} \text{rot} \vec{v}$
- $\vec{j}(M) = \rho(M) \vec{v}(M)$
- Débit massique : $D_m = \frac{dm}{dt} = \iint_S \vec{j} \cdot d\vec{S}$
- Débit volumique : $D_v = \frac{dV}{dt} = \iint_S \vec{v} \cdot d\vec{S}$
- Pour les fluides incompressibles : $D_m = \rho D_v$
- Conservation de la masse : $\text{div} \vec{j} + \frac{\partial \rho}{\partial t} = 0$

III. Écoulements

- Écoulement incompressible
 - i. $\frac{d\rho}{dt} = 0$
 - ii. $\text{div} \vec{v} = 0$
 - iii. Conservation du débit volumique : $D_v = SV = S_1 V_1 + S_2 V_2$ (loi des nœuds)
- Écoulement irrotationnel
 - i. $\vec{\Omega} = \vec{0}$
 - ii. $\vec{v} = -\overrightarrow{\text{grad}} \varphi$
 - iii. Si de plus $\text{div} \vec{v} = 0$ alors $\Delta \varphi = 0$ (équation de LAPLACE)
- Écoulement rotationnel
 - i. $\vec{\Omega} \neq \vec{0}$
 - ii. $\mathcal{C} = \oint \vec{v} \cdot d\vec{l} = 2 \iint \vec{\Omega} \cdot d\vec{S} \neq 0$
 - iii. Cas particulier : $\vec{v} = \frac{U}{r} \vec{u}_\theta$
 $\text{rot} \vec{v} = \vec{0}$ si $r = 0$; $\text{rot} \vec{v} \neq \vec{0}$ en $r \neq 0$.
 Un tube de tourbillon de très petite taille est appelé *vortex*.

IV. Dynamique des fluides

- Équation d'EULER : $\rho \frac{d\vec{v}}{dt} = \rho \vec{g} - \overrightarrow{\text{grad}} P + \vec{f}_a$
 - Théorème de BERNOULLI
 - Ⓜ {
 - Fuide parfait
 - $\vec{f}_a = \vec{0}$
 - Écoulement permanent $\frac{\partial \vec{v}}{\partial t} = \vec{0}$
 - Écoulement incompressible $\rho = \text{cte}$
 - Ⓞ $\frac{v^2}{2} + gz + \frac{p}{\rho} = K(L)$
 - Ⓜ {
 - Fuide parfait
 - $\vec{f}_a = \vec{0}$
 - Écoulement permanent $\frac{\partial \vec{v}}{\partial t} = \vec{0}$
 - Écoulement incompressible $\rho = \text{cte}$
 - Écoulement irrotationnel $\vec{\Omega} = \vec{0}$
 - Ⓞ $\frac{v^2}{2} + gz + \frac{p}{\rho} = K$
- Théorème d'EULER : $\frac{d\vec{p}}{dt} = D_m(\vec{v}_2 - \vec{v}_1)$ (sortie - entrée)

V. Notions sur les fluides réels

- Traînée d'une sphère dans un fluide :
 - $\vec{F} = -6\pi\eta r \vec{v}$ pour une « vitesse faible »
 - $\vec{F} = -\frac{1}{2}\rho\pi r^2 \nu \vec{v}$ pour une « vitesse élevée »
- $\nu = \frac{\eta}{\rho}$
- Nombre de REYNOLDS : $Re = \frac{\rho L \nu}{\eta} = \frac{L \nu}{\nu}$
- Expression générale de la traînée : $F = C_x \frac{\rho v^2}{2} S$
- Écoulement laminaire : $Re < 1$ et $C_x = \frac{k}{Re}$
Alors $F = \frac{k}{2} \eta L \nu$
- Écoulement turbulent : $Re > 1000$ et $C_x = 1$ (pour une sphère)
Alors $F = \frac{\rho v^2}{2} \cdot S$
- Expression surfacique de la force de viscosité : $d\vec{F}_{1 \rightarrow 2} = \eta \frac{\partial v_x}{\partial t} dS \vec{u}_x$
- Expression volumique de la force de viscosité : $\vec{f}_v = \eta \Delta \vec{v}$
- Équation de NAVIER-STOKES : $\rho \left(\frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + (\vec{v} \cdot \overrightarrow{\text{grad}}) \vec{v} \right) = \rho \vec{g} - \overrightarrow{\text{grad}} P + \eta \Delta \vec{v}$
- Couche limite : $\delta = \frac{L}{\sqrt{Re}}$